

CỘNG HÒA XÃ HỘI CHỦ NGHĨA VIỆT NAM

Độc lập - Tự do - Hạnh phúc

LÝ LỊCH KHOA HỌC

(Thành viên các Hội đồng Giáo sư)



1. Thông tin chung

Họ và tên: Nguyễn Trường Thịnh

Năm sinh: 1973

(Dán ảnh mẫu

4x6 cm)

- **Giới tính:** Nam.

- **Trình độ đào tạo (TS, TSKH)** (năm, nơi cấp bằng):
TS, năm 2009, Đại học Quốc Gia Chonnam, Hàn Quốc.

- **Chức danh Giáo sư hoặc Phó giáo sư (năm, nơi bổ nhiệm)**
PGS, năm 2012, Hội đồng Chức danh Giáo sư Nhà nước.

- **Ngành, chuyên ngành khoa học:** Robot công nghiệp, robot dịch vụ, cơ điện tử, tự động hóa.

- **Chức vụ và đơn vị công tác hiện tại** (hoặc đã nghỉ hưu từ năm):

- + GVCC, Khoa Cơ Khí Chế Tạo Máy, ĐH Sư phạm Kỹ thuật Tp HCM.
- + Thành viên Hội đồng trường ĐH Sư phạm Kỹ thuật Tp HCM.
- + Thành viên Hội đồng Khoa học Trường ĐH Sư phạm Kỹ thuật Tp HCM.

- **Chức vụ cao nhất đã qua:** Phụ Trách Trường, ĐH SPKT Tp HCM.

- **Thành viên Hội đồng Giáo sư cơ sở (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, cơ sở đào tạo):**

- + 2014, 2015, 2016, 2017, 2018, 2019 Hội đồng Giáo sư Cơ sở ĐH Sư phạm Kỹ thuật Tp HCM.

- **Thành viên Hội đồng Giáo sư ngành (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, nhiệm kỳ):**

- **Thành viên Hội đồng Giáo sư nhà nước (nếu có) (năm tham gia, tên hội đồng, nhiệm kỳ):**

2. Thành tích hoạt động đào tạo và nghiên cứu (thuộc chuyên ngành đang hoạt động)

2.1. Sách chuyên khảo, giáo trình

a) **Tổng số sách đã chủ biên:** 1 sách chuyên khảo; 1 sổ tay; 03 giáo trình.

1. Nguyễn Trường Thịnh, Giáo trình “Giáo Trình Thí Nghiệm Công Nghệ Thủy Lực và Khí Nén”, NXB Đại học Quốc Gia Thành Phố Hồ Chí Minh, 2014.
2. Nguyễn Trường Thịnh, Nguyễn Tấn Nó. Giáo trình “Giáo Trình Vi Điều Khiển PIC16F và Ngôn Ngữ Lập Trình HI-TECH C”, NXB Đại học Quốc Gia Tp HCM, 2014.
3. Nguyễn Trường Thịnh. Giáo trình “Kỹ Thuật Robot”, NXB Đại học Quốc Gia Tp HCM, 2014.
4. Nguyễn Ngọc Phương, Nguyễn Trường Thịnh. Sách “Hệ Thống Điều Khiển Tự Động

Khí Nén”, NXB Khoa học và Kỹ Thuật, 2012.

5. Nguyễn Ngọc Phương, Nguyễn Trường Thịnh. “Sổ Tay Hệ Thống Cơ Điện Tử”, NXB Đại học Quốc Gia Thành Phố Hồ Chí Minh, 2016.

b) Danh mục sách chuyên khảo, giáo trình trong 05 năm liền kề với thời điểm được bổ nhiệm thành viên Hội đồng gần đây nhất (*tên tác giả, tên sách, nhà xuất bản, năm xuất bản, mã số ISBN, chỉ số trích dẫn*).

^ Mẫu này được sửa đổi theo quy định tại khoản 3 Điều 1 của Thông tư số 06/2020/TT-BGDĐT sửa đổi, bổ sung một số điều của Quy chế tổ chức và hoạt động của Hội đồng Giáo sư nhà nước, các Hội đồng Giáo sư ngành, liên ngành và Hội đồng Giáo sư cơ sở ban hành kèm theo Thông tư số 04/2019/TT-BGDĐT ngày 28 tháng 3 năm 2019 của Bộ trưởng Bộ Giáo dục và Đào tạo, có hiệu lực kể từ ngày 15 tháng 5 năm 2020.

2.2. Các bài báo khoa học được công bố trên các tạp chí khoa học

a) Tổng số đã công bố: 21 bài báo tạp chí trong nước; 35 bài báo tạp chí quốc tế, 54 bài báo Hội nghị quốc tế.

b) Danh mục bài báo khoa học công bố trong **05 năm liền kề** với thời điểm được bổ nhiệm thành viên Hội đồng gần đây nhất (*tên tác giả, tên công trình, tên tạp chí, năm công bố, chỉ số IF và chỉ số trích dẫn - nếu có*):

- Trong nước: 5 bài.

STT	Tên bài báo	Tên tạp chí, năm xuất bản	Loại tạp chí
1.	Nguyễn Anh Quốc, Nguyễn Khắc Toàn, Nguyễn Trường Thịnh , Thiết kế hệ thống phục hồi chức năng chi dựa trên thực tế tăng cường,	Tạp chí Cơ khí Việt Nam, số 8 năm 2020	Tạp chí trong nước Danh mục hội đồng GS: 0.5đ
2.	Nguyễn Trường Thịnh và Nguyễn Ngọc Phương. "Thiết kế và Chế Tạo Máy Tách Vỏ Lá Lô Hội Tự Động."	Tạp Chí Cơ Khí Việt Nam, số 12 (2019): 122-127.	Tạp chí trong nước Danh mục hội đồng GS: 0.5đ
3.	Phan Thanh Phúc, Nguyen Truong Thinh , Nguyen Ngoc Phuong. "Design a Dynamic Sliding Mode Controller for a Ball-beam System."	In Journal of Technical Education Science, no. 52 (2019): 64-69.	Tạp chí trong nước Danh mục hội đồng GS: 0.25đ
4.	Luong Huu Thanh Nam, Nguyen Dao Xuan Hai, Truong Cong Toai, and Nguyen Truong Thinh . "Vietnamese Natural	In Journal of Technical Education Science, no. 52 (2019): 48-55.	Tạp chí trong nước Danh mục hội

	Language Processing for Interaction between Human and Robot."		đồng GS: 0.25đ
5.	Nguyễn Trường Thịnh , và Trần Tuyết Quyên. "Nghiên Cứu Đặc Tính Mô Cau Phục Vụ Quá Trình Định Hình Nhiệt trong Sản Xuất Chén Đĩa."	Tạp Chí Cơ Khí Việt Nam, no. 8 (2018): 51-56.	Tạp chí trong nước Danh mục hội đồng GS: 0.5đ

- Quốc tế: 52 bài

STT	Tên bài báo	Tên tạp chí, năm xuất bản	Loại tạp chí
1.	Ho Nguyen Anh Tuan, Nguyen Dao Xuan Hai, and Nguyen Truong Thinh , "The Improved Faster R-CNN for Detecting Small Facial Landmarks on Vietnamese Human Face Based on Clinical Diagnosis,"	Journal of Image and Graphics, Vol. 10, No. 2, pp. 76-81, June 2022. doi: 10.18178/joig.10.2.76-81	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q4
2.	Nguyen Anh Quoc, Nguyen Vo Tam Toan, Tran The Luc, and Nguyen Truong Thinh , "A Limb Rehabilitation Training System Based on Augmented Reality and Artificial Intelligence,"	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 11, No. 6, pp. 445-451, June 2022. DOI: 10.18178/ijmerr.11.6.445-451	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q3
3.	Nguyen Khac Toan, Le Duc Thuan, Le Bao Long, and Nguyen Truong Thinh , "Development of Humanoid Robot Head Based on FACS,"	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 11, No. 5, pp. 365-372, May 2022. DOI: 10.18178/ijmerr.11.5.365-372	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q3
4.	Nguyen Minh Trieu and Nguyen Truong Thinh , "Determining Trajectories for Hair Wash and Head Massage Robot based on Artificial Neural Network,"	Proceedings of the 3rd International Conference on mobile computing and Sustainable informatics (ICMCSI 2022), Nepal, January 2022	Hội nghị Quốc tế
5.	Nguyen Minh Trieu and Nguyen Truong Thinh , "A Study of Combining KNN and ANN for Classifying Dragon Fruits	Journal of Image and Graphics, Vol. 10, No. 1, pp. 28-35, March 2022, doi: 10.18178/joig.10.1.28-35	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q4

	Automatically,"		
6.	Nguyen Dao Xuan Hai and Nguyen Truong Thinh , "Self-Feeding Robot for Elder People and Parkinson's Patients in Meal Supporting,"	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 11, No. 4, pp. 241-247, April 2022. DOI: 10.18178/ijmerr.11.4.241-247	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q3
7.	Ho Nguyen Anh Tuan, Nguyen Dao Xuan Hai, Nguyen Truong Thinh , Shape Prediction of Nasal Bones by Digital 2D-Photogrammetry of the Nose Based on Convolution and Back-Propagation Neural Network.	Computational and Mathematical Methods in Medicine, vol. 2022, Article ID 5938493, 18 pages, 2022, https://doi.org/10.1155/2022/5938493	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q2) IF: 2.238
8.	Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Truong Thinh , Analysis and Evaluation of CDPR Cable Sagging Based on ANFIS	Mathematical Problems in Engineering, Volume 2021, Article ID 4776317, 20 pages. https://doi.org/10.1155/2021/4776317	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q2) IF: 1.305
9.	Minh Trieu, N.; Thinh, N.T. Quality Classification of Dragon Fruits Based on External Performance Using a Convolutional Neural Network	Appl. Sci. 2021, 11, 10558. https://doi.org/10.3390/app112210558	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q1) IF: 2,474
10.	Luan, Phan Gia; Thinh, Nguyen Truong . Wrench-Closure Condition of Cable-Driven Parallel Manipulators.	Applied Sciences, 2021, 11, 4228. https://doi.org/10.3390/app11094228	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q1) IF: 2,474
11.	Phan Gia Luan, Nguyen Truong Thinh , Hybrid genetic algorithm based smooth global-path planning for a mobile robot.	Mechanics Based Design of Structures and Machines, 2021. DOI: 10.1080/15397734.2021.1876569	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q2)
12.	Tuong Phuoc Tho; Nguyen Truong Thinh , Using a Cable-Driven Parallel Robot with Applications in 3D Concrete Printing.	Applied Sciences, 2021, 11, 563.	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q1) IF: 2,474
13.	Nguyen Truong Minh Long, Nguyen Truong Thinh . "Using Machine Learning to Grade the Mango's Quality Based on External Features	Applied Sciences, vol.10, no. 17 (2020):5775. DOI: 10.3390/app10175775	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q1) IF: 2,217

	Captured by Vision System."		
14.	Phan Gia Luan, Nguyen Truong Thinh . "Empirical Quasi-Static and Inverse Kinematics of Cable-Driven Parallel Manipulators Including Presence of Sagging."	Applied Sciences, vol.10, no. 15 (2020):5318. DOI: 10.3390/app10155318	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q1) IF: 2,217
15.	Phan Gia Luan, Nguyen Truong Thinh . "Real-Time Hybrid Navigation System-Based Path Planning and Obstacle Avoidance for Mobile Robots."	Applied Sciences, vol.10, no. 10 (2020):3355. DOI: 10.14456/jrame.2020.9	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q1) IF: 2,217
16.	Hoang Nam Nguyen, Tan Y Nguyen, Ke Van Tran, Thanh Trung Tran, Truong Thinh Nguyen , Van Duc Phan, and Thom Van Do. "A Finite Element Model for Dynamic Analysis of Triple-Layer Composite Plates with Layers Connected by Shear Connectors Subjected to Moving Load."	Materials, vol.12, no. 4 (2019): 598. DOI: 10.3390/ma12040598	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q2) IF: 2,972
17.	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Dao Xuan Hai, "Adaptive Fuzzy Control for Autonomous Robot under Complex Environment,"	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No. 5, pp. 216-223, May 2021. DOI: 10.18178/ijmerr.10.5.216-223	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q3
18.	Nguyen Dao Xuan Hai, Nguyen Truong Thinh . Scalp Massage Therapy According to Symptoms Based on Vietnamese Traditional Medicine.	In: Mat Jizat J.A. et al. (eds) Advances in Robotics, Automation and Data Analytics. iCITES 2020. Advances in Intelligent Systems and Computing, vol 1350. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-030-70917-4_23	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q3
19.	Phan Thanh Phuc, Tuong Phuoc Tho, Nguyen Dao Xuan Hai, and Nguyen Truong Thinh , "Design of Adaptive Fuzzy Sliding Mode Controller for Mobile Robot,"	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No. 2, pp. 54-59, February 2021. DOI: 10.18178/ijmerr.10.2.54-59	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q3
20.	Nguyen Truong Thinh , Nguyen Dao Xuan Hai, and	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research,	Tạp chí Quốc Tế

	Tuong Phuoc Tho. "The Influential Role of Robot in Second Language Classes Based on Artificial Intelligence."	vol.9, no. 9 (2020): 1306-1311. DOI: 10.18178/ijmerr.9.9.1306-1311	Scopus Q4
21.	P. Yeunyongkul, C. Duantubrat, W. Duwong, S. Wongpanich, and Nguyen Truong Thinh . "Performance Evaluation Of The Semi-Automatic Cleaner For Split Type Air Conditioner."	Transactions of the TSME, Journal of Research and Applications in Mechanical Engineering, vol.8, no. 1 (2020):77-83. DOI: 10.14456/jrame.2020.9	Tạp chí Quốc Tế
22.	Nguyen Tran Thanh Phong, Luong Huu Thanh Nam, and Nguyen Truong Thinh . "Vietnamese Service Robot Based on Artificial Intelligence."	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, vol.9, no. 5 (2020): 701-708. DOI: 10.18178/ijmerr.9.5.701-708	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q4
23.	Tai Duc Nguyen, Phuc Thanh Phan, and Thinh Truong Nguyen . "Design Dynamic Models for Cable Robot Spraying Pesticides in Agricultural Production."	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, vol.9, no. 4 (2020): 516-520. DOI: 10.18178/ijmerr.9.4.516-520	Tạp chí Quốc Tế Scopus Q4
24.	Nguyen Truong Thinh , Nguyen Duc Thong, and Huynh Thanh Cong. "Sorting and Classification of Mangoes based on Artificial Intelligence."	International Journal of Machine Learning and Computing, vol.10, no. 2 (2020): 374-380. DOI: 10.18178/ijmlc.2020.10.2.945	Tạp chí Quốc Tế Scopus
25.	Nguyen Duc Thong, Nguyen Truong Thinh , and Huynh Thanh Cong. "Mango Sorting Mechanical System Uses Machine Vision and Artificial Intelligence."	International Journal of Engineering and Technology (IJET), vol.11, no. 1 (2019): 321-327. DOI: 10.7763/IJET.2019.V11.1169	Tạp chí Quốc Tế
26.	Phan Thanh Phuc, Nguyen Dao Xuan Hai, and Nguyen Truong Thinh . "Design Adaptive Fuzzy Sliding Mode Controller for Pantograph Mechanism Apply to Massage Therapy Robot for Healthcare."	Journal of Automation and Control Engineering 7, no. 1 (2019): 13-23. DOI: 10.18178/joace.7.1.13-23	Tạp chí Quốc Tế
27.	Nguyen Truong Thinh , Nguyen Tan Viet Tuyen,	Journal of Automation and Control Engineering 4, no. 1 (2016). DOI:	Tạp chí Quốc Tế

	and Dang Thai Son. "Gait of quadruped robot and interaction based on gesture recognition."	10.12720/joace.4.1.53-58	
28.	Van Viet M., Nguyen Truong Thinh , Sy L. (2021) Influence of Machining Parameters on the TPIF Formability for Aluminum Sheet at Room Temperature.	In: Long B.T., Kim YH., Ishizaki K., Toan N.D., Parinov I.A., Vu N.P. (eds) Proceedings of the 2nd Annual International Conference on Material, Machines and Methods for Sustainable Development (MMMS2020). MMMS 2020. Lecture Notes in Mechanical Engineering. Springer, Cham. https://doi.org/10.1007/978-3-030-69610-8_33	Hội nghị Quốc tế
29.	Ma Van Viet, Nguyen Truong Thinh , Le Van Sy and Svetlin Antonov; Study on the formability by TPIF technology for aluminium sheet at room temperature,	E3S Web of Conferences 207, 05005 (2020)	Hội nghị Quốc tế
30.	Nguyen Dao Xuan Hai and Nguyen Truong Thinh . "The Impact of AI on the Design of Reception Robot: A Case Study."	In 7th International Conference on Artificial Intelligence and Applications (AIAP), pp. 19-27, 2020. DOI: 10.5121/csit.2020.100302	Hội nghị Quốc tế
31.	Nguyen Duc Thong, Nguyen Truong Thinh and Huynh Thanh Cong. "Mango Sorting Mechanical System Combines Image Processing."	In 2019 IEEE 7th International Conference on Control, Mechatronics and Automation (ICCMA), pp. 333-341, 2019. DOI: 10.1109/ICCMA46720.2019.8988714	Hội nghị Quốc tế
32.	Nguyen Truong Thinh , Nguyen Duc Thong, Huynh Thanh Cong and Nguyen Tran Thanh Phong. "Mango Classification System Based on Machine Vision and Artificial Intelligence."	In 2019 IEEE 7th International Conference on Control, Mechatronics and Automation (ICCMA), pp. 475-482, 2019. DOI: 10.1109/ICCMA46720.2019.8988603	Hội nghị Quốc tế
33.	Thi Hong Nga Pham, Van Thuc Nguyen, Ngoc Thien Tran and Truong Thinh Nguyen . "Effect of Parameters On Micro Shape and Organization of Tic/Co-Based Coating On H13 Steel Surface Prepared by Laser Cladding."	In 2019 5th International Conference on Materials and Reliability (ICMR), pp. 84-85, 2019.	Hội nghị Quốc tế
34.	Nguyen Duc Thong,	In 2019 International Conference on	Hội nghị

	Nguyen Truong Thinh , and Huynh Thanh Cong. "Mango Classification System Uses Image Processing Technology and Artificial Intelligence."	System Science and Engineering (ICSSE), pp. 45-52, 2019. DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823119	Quốc tế
35.	Nguyen Dao Xuan Hai, Luong Huu Thanh Nam, and Nguyen Truong Thinh . "Remote Healthcare for the Elderly, Patients by Tele-presence Robot."	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 506-510, 2019. DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823334	Hội nghị Quốc tế
36.	Nguyen Duc Tai, and Nguyen Truong Thinh . "Design of Cable Measuring System of a Robot Spraying Pesticides in Agricultural Farm."	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 577-580, 2019. DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823505	Hội nghị Quốc tế
37.	Phan Thanh Phuc, Nguyen Duc Tai, and Nguyen Truong Thinh . "Applying Sliding Mode Control to Massage Robot Apply for Healthcare Therapy."	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 605-608, 2019. DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823456	Hội nghị Quốc tế
38.	Duong Tan Dat, Nguyen Dao Xuan Hai, and Nguyen Truong Thinh . "Detection and Classification Defects on Exported Banana Leaves by Computer Vision."	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 609-613, 2019. DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823097	Hội nghị Quốc tế
39.	Nguyen Tan Y, Le Thanh Son, Tran Quang Tuyen, Nguyen Huy Bich and Nguyen Truong Thinh . "Study of Design and Manufacture for One-Line Rice Color Sorting Machine."	In 2018 Machining, Materials and Mechanical Technologies (IC3MT), pp. 311-314, 2018.	Hội nghị Quốc tế
40.	Duong, Tung Tuan, Dung Van Do, and Thinh Truong Nguyen . "Research on Braking Force Distribution in Regenerative Braking System Apply to Conventional Vehicle."	In 2018 4th International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 48-52. IEEE, 2018. DOI: 10.1109/GTSD.2018.8595456	Hội nghị Quốc tế
41.	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Ngoc Phuong.	In 2018 4th International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 365-369.	Hội nghị Quốc tế

	"Design and Development of "Pho" Vending Machine."	IEEE, 2018. DOI: 10.1109/GTSD.2018.8595669	
42.	Nam, Luong Huu Thanh, Truong Cong Toai, Tran Kim Phong, and Nguyen Truong Thinh . "Conceptual Design of Massage Robot Using in Healthcare Therapy."	In 2018 4th International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 63-67. IEEE, 2018. DOI: 10.1109/GTSD.2018.8595531	Hội nghị Quốc tế
43.	Phong, Nguyen Tran Thanh, Vo Hung Phat, Truong Cong Toai, and Nguyen Truong Thinh . "A Study of Predicting Human Points and Massage Therapy Lines Using Image Processing."	In 2018 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 1-3. IEEE, 2018. DOI: 10.1109/ICSSE.2018.8520142	Hội nghị Quốc tế
44.	Luan, Phan Gia, Nguyen Thanh Tan, and Nguyen Truong Thinh . "Estimation and Recognition of Motion Segmentation and Pose IMU-Based Human Motion Capture."	In International Conference on Robot Intelligence Technology and Applications, pp. 383-391. Springer, Cham, 2017. DOI: 10.1007/978-3-319-78452-6_32	Hội nghị Quốc tế
45.	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Truong Cong Toai. "Robot supporting for deaf and less hearing people."	In International Conference on Robot Intelligence Technology and Applications, pp. 283-289. Springer, Cham, 2017.	Hội nghị Quốc tế
46.	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Thanh Tan. "Designing self-feeding system for increasing independence of elders and Parkinson people."	In 2017 17th International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), pp. 691-695. IEEE, 2017. DOI: 10.23919/ICCAS.2017.8204317	Hội nghị Quốc tế
47.	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Tran Thi Thuy Nga. "Robot supporting for deaf and less hearing people."	In 2017 17th International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), pp. 889-892. IEEE, 2017. DOI: 10.23919/ICCAS.2017.8204351	Hội nghị Quốc tế
48.	Duong, Tung Tuan, Dung Van Do, and Thinh Truong Nguyen . "Research on using PID algorithm to control simulation model of regenerative braking system based on driving cycles."	In 2017 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 375-380. IEEE, 2017. DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030900	Hội nghị Quốc tế
49.	Kantharak, Kittiwad,	In 2017 International Conference on	Hội nghị

	Chaiporn Somboonchai, Nguyen Trong Tuan, and Nguyen Truong Thinh . "Design and development of service robot based human-robot interaction (HRI)."	System Science and Engineering (ICSSE), pp. 293-296. IEEE, 2017. DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030884	Quốc tế
50.	Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Truong Thinh . "A study of Aloe vera peeling and dicing system."	In 2017 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 44-47. IEEE, 2017. DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030834	Hội nghị Quốc tế
51.	Tho, Tuong Phuoc, and Nguyen Truong Thinh . "Using ANFIS to predict picking position of the fruits sorting system."	In 2017 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 297-304. IEEE, 2017. DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030885	Hội nghị Quốc tế
52.	Nguyen Truong Thinh , La Hoang Thang, and Tran Tan Thanh. "Design strategies to improve self-feeding device-FeedBot for Parkinson patients."	In 2017 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 1-6. IEEE, 2017. DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030825	Hội nghị Quốc tế

2.3. Các nhiệm vụ khoa học và công nghệ (chương trình và đề tài tương đương cấp Bộ trở lên)

a) Tổng số chương trình, đề tài đa chủ trì/chủ nhiệm:cấp Nhà nước; **02 cấp Bộ** và tương đương.

TT	Tên đề tài/dự án	Mã số & cấp quản lý	Thời gian thực hiện	Chủ nhiệm /Tham gia	Ngày nghiệm thu	Kết quả
1.	Nghiên Cứu và Chế Tạo Máy Tạo Hình Nhiệt Thép Bằng Cảm Ứng Trong Công Nghiệp Đóng Tàu Thủy	B2010-22-54, Đề tài cấp bộ	18 tháng	Chủ nhiệm	20/09/2011	Tốt
2.	Thiết Kế Chế Tạo Robot Thông Minh Cảnh Báo ở Công Trường Xây Dựng	B2010-22-55, Đề tài cấp bộ	18 tháng	Tham gia	20/09/2011	Tốt
3.	Nghiên Cứu, Chuyển Giao Quy Trình Tái Chế Phế Liệu của Các Công Ty Sản Xuất Giấy	B2010-22-52, Đề tài cấp bộ	18 tháng	Tham gia	20/11/2011	Tốt
4.	Nghiên Cứu, Chế Tạo Máy Tách Vỏ và Thái Hạt Lá Lô Hội Tự Động Công Suất 5000 Kg/Giờ	Đề tài cấp bộ	2018 - 2019	Tham gia		
5.	Nghiên Cứu, Thiết Kế và Chế Tạo Robot Dịch Vụ Phục Vụ Hộ Gia Đình	Đề tài cấp bộ	2018 - 2019	Chủ nhiệm		

b) Danh mục đề tài tham gia đã được nghiệm thu trong 05 năm liền kề với

thời điểm được bổ nhiệm thành viên Hội đồng gần đây nhất (tên đề tài, mã số, thời gian thực hiện, cấp quản lý đề tài, trách nhiệm tham gia trong đề tài):

2.4. Công trình khoa học khác (nếu có)

a) Tổng số công trình khoa học khác:

- Tổng số có: sáng chế, giải pháp hữu ích
- Tổng số có:thành tích huấn luyện, thi đấu

b) Danh mục bằng độc quyền sáng chế, giải pháp hữu ích, tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu trong 5 năm trở lại đây (tên tác giả, tên công trình, số hiệu văn bằng, tên cơ quan cấp):

2.5. Hướng dẫn nghiên cứu sinh (NCS) đã có quyết định cấp bằng tiến sĩ

a) Tổng số: NCS đã hướng dẫn chính.

b) Danh sách NCS hướng dẫn thành công trong 05 năm liền kể với thời điểm được bổ nhiệm thành viên Hội đồng gần đây nhất (Họ và tên NCS, đề tài luận án, cơ sở đào tạo, năm bảo vệ thành công, vai trò htrớng dẫn):

STT	Họ và tên NCS	Chuyên ngành	Tên đề tài	Đối tượng		Trách nhiệm		Thời gian hướng dẫn từ ... đến ...	Cơ sở đào tạo
				NCS	HVCH	Chính	Phụ		
1	Dương Tuấn Tùng	Kỹ Thuật Cơ Khí	Nghiên cứu nâng cao hiệu quả thu hồi năng lượng của hệ thống phanh tái sinh trên ô tô	x			x	2014-2021	Trường ĐHSPKT

3. Các thông tin khác

3.1. Danh mục các công trình khoa học chính trong cả quá trình (Bài báo khoa học, sách chuyên khảo, giáo trình, sáng chế, giải pháp hữu ích, tác phẩm nghệ thuật, thành tích huấn luyện, thi đấu...; khi liệt kê công trình, có thể thêm chú dẫn về phân loại tạp chí, thông tin trích dẫn...):

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
1	Article(s) in WoS-covered journal						
1.1	Ho Nguyen Anh Tuan, Nguyen Dao Xuan Hai, Nguyen Truong Thinh	2022	Shape Prediction of Nasal Bones by Digital 2D-Photogrammetry of the Nose Based on Convolution and Back-Propagation Neural Network	Computational and Mathematical Methods in Medicine, vol. 2022, Article ID 5938493, 18 pages, 2022	2278-0149	https://doi.org/10.1155/2022/5938493	Tạp chí Quốc Tế SCIE (Q2)
1.2	Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Truong Thinh	2021	Analysis and Evaluation of CDPR Cable Sagging Based on ANFIS	Mathematical Problems in Engineering, Volume 2021, Article ID 4776317, 20	1024123X, 15635147	https://doi.org/10.1155/2021/4776317	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
				pages			
1.3	Minh Trieu, N.; Thinh, N.T.	2021	Quality Classification of Dragon Fruits Based on External Performance Using a Convolutional Neural Network	Appl. Sci. 2021, 11, 10558	2076-3417	https://doi.org/10.3390/app11210558	
1.4	Luan, P.G.; Thinh, N.T.	2021	Wrench-Closure Condition of Cable-Driven Parallel Manipulators	Appl. Sci. 2021, 11, 4228	2076-3417	https://doi.org/10.3390/app11094228	
1.5	Luan, P.G.; Thinh, N.T.	2021	Hybrid genetic algorithm based smooth global-path planning for a mobile robot, Mechanics Based Design of Structures and Machines	Mechanics Based Design of Structures and Machines (2021): 1-17	15397742, 15397734	https://doi.org/10.1080/15397734.2021.1876569	
1.6	Tuong Phuoc Tho; Nguyen Truong Thinh	2021	Using a Cable-Driven Parallel Robot with Applications in 3D Concrete Printing	Appl. Sci. 2021, 11, 563. Volume 11, Issue 1	2076-3417	https://doi.org/10.3390/app11020563	
1.7	Nguyen Truong Minh Long, and Nguyen Truong Thinh	2020	Using Machine Learning to Grade the Mango's Quality Based on External Features Captured by Vision System	Applied Sciences, vol.10, no. 17 (2020):5775	2076-3417	DOI: 10.3390/app10175775	
1.8	Phan Gia Luan, and Nguyen Truong Thinh	2020	Empirical Quasi-Static and Inverse Kinematics of Cable-Driven Parallel Manipulators Including Presence of Sagging	Applied Sciences, vol.10, no. 15 (2020):5318.	2076-3417	DOI: 10.3390/app10155318	
1.9	Phan Gia Luan, and Nguyen Truong Thinh.	2020	Real-Time Hybrid Navigation System-Based Path Planning and Obstacle Avoidance for Mobile Robots.	Applied Sciences, vol.10, no. 10 (2020):3355.	2076-3417	DOI: 10.14456/jrame.2020.9	
1.10	Hoang Nam Nguyen, Tan Y Nguyen, Ke Van Tran, Thanh Trung Tran, Truong Thinh Nguyen , Van Duc Phan, and Thom Van Do	2019	A Finite Element Model for Dynamic Analysis of Triple-Layer Composite Plates with Layers Connected by Shear Connectors Subjected to Moving Load.	Materials, vol.12, no. 4 (2019): 598.	1996-1944	DOI: 10.3390/ma12040598	
1.11	Truong-Thinh Nguyen , Young-Soo Yang, and	2013	An artificial neural network system for predicting the deformation of steel	In International Journal of Precision Engineering and	2005-4602	DOI: 10.1007/s12541-013-0075-1	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
	Jae-Woong Kim.		plate in triangle induction heating process.	Manufacturing 14, no. 4 (2013): 551-557			
1.12	Truong-Thinh Nguyen , Young-Soo Yang, Ki-Seong Kim, and Chung-Min Hyun.	2011	Prediction of heating-line paths in induction heating process using the artificial neural network.	International Journal of Precision Engineering and Manufacturing 12, no. 1 (2011): 105-113	2005-4602	DOI: 10.1007/s12541-011-0013-z	
1.13	Truong-Thinh Nguyen , Young-Soo Yang, and Kang-Yul Bae.	2009	The development of an artificial neural network model to predict heating-line positions for plate forming in induction heating process.	Mechanics based design of structures and machines 37, no. 2 (2009): 201-227	1539-7742	DOI: 10.1080/15397730902769356	
1.14	T-T. Nguyen , Y-S. Yang, and Kang-Yul Bae.	2009	Analysis of bending deformation in triangle heating of steel plates with induction heating process using laminated plate theory.	Mechanics based design of structures and machines 37, no. 2 (2009): 228-246	1539-7742	DOI: 10.1080/15397730902769364	
1.15	Nguyen Truong Thinh , Young-Soo Yang, and Il-Kwon Oh.	2009	Adaptive neuro-fuzzy control of ionic polymer metal composite actuators.	Smart Materials and Structures 18, no. 6 (2009): 065016	1361-665X	DOI: 10.1088/0964-1726/18/6/065016	
1.16	Truong-Thinh Nguyen , Young-Soo Yang, Kang-Yul Bae, and Sung-Nam Choi	2009	Prediction of deformations of steel plate by artificial neural network in forming process with induction heating	Journal of Mechanical Science and Technology 23, no. 4 (2009) : 1211-1221.	1976-3824	DOI: 10.1007/s12206-009-0101-5	
2 Article(s) in Scopus-covered journal							
2.1	Nguyen Khac Toan, Le Duc Thuan, Le Bao Long, and Nguyen Truong Thinh	2022	Development of Humanoid Robot Head Based on FACS	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 11, No. 5, pp. 365-372, May 2022.	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.11.5.365-372	
2.2	Ho Nguyen Anh Tuan, Nguyen Dao Xuan Hai, and Nguyen Truong Thinh ,	2022	The Improved Faster R-CNN for Detecting Small Facial Landmarks on Vietnamese Human Face Based on Clinical Diagnosis	Journal of Image and Graphics, Vol. 10, No. 2, pp. 76-81, June 2022	2301-3699 (Print)	doi: 10.18178/joig.10.2.76-81	
2.3	Nguyen Anh Quoc,	2022	A Limb Rehabilitation	International	2278-	DOI:	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
	Nguyen Vo Tam Toan, Tran The Luc, and Nguyen Truong Thinh		Training System Based on Augmented Reality and Artificial Intelligence	Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 11, No. 6, pp. 445-451, June 2022.	0149	10.18178/ijmerr.11.6.445-451	
2.4	Nguyen Minh Trieu and Nguyen Truong Thinh	2022	A Study of Combining KNN and ANN for Classifying Dragon Fruits Automatically,	Journal of Image and Graphics, Vol. 10, No. 1, pp. 28-35, March 2022	2301-3699	doi:10.18178/joig.10.1.28-35	
2.5	Nguyen Dao Xuan Hai and Nguyen Truong Thinh	2022	Self-Feeding Robot for Elder People and Parkinson's Patients in Meal Supporting	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 11, No. 4, pp. 241-247, April 2022	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.11.4.241-247	
2.6	Phan Gia Luan and Nguyen Truong Thinh	2022	Overconstrained Cable-Driven Parallel Manipulators Statics Analysis Based on Simplified Static Cable Model,	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 11, No. 3, pp. 159-165, March 2022	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.11.3.159-165	
2.7	Tuong Phuoc Tho and Nguyen Truong Thinh ,	2022	Sagging Cable Analysis and Evaluation of 4-degree-of- freedom Cable Robot Using Adaptive Neural Fuzzy Algorithm	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 11, No. 2, pp. 73-78, February 2022.	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.11.2.73-78	
2.8	Phan Gia Luan and Nguyen Truong Thinh	2021	C2 Piecewise Cubic Bezier Curve Based Smoothing Path for Mobile Robot	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No. 9, pp. 519-525, September 2021	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.10.9.519-525	
2.9	Nguyen Dao Xuan Hai and Nguyen Truong Thinh	2021	Robotic Mechanism Using Water Jet for Scalp Wash and Massage Servicing	International Journal of Mechanical Engineering and	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.10.8.422-428	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
			Patients	Robotics Research, Vol. 10, No. 8, pp.422-428, August 2021			
2.10	Nguyen Phuong Nam, Nguyen Cong Nam, and Nguyen Truong Thinh	2021	Using SIFT and Sliding Window to Detect and Invent Literature for Library Robot	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No. 7, pp.386-391, July 2021	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.10.7.386-391	
2.11	Nguyen Truong Thinh and Nguyen Dao Xuan Hai	2021	Telemedicine Mobile Robot - Robots to Assist in Remote Medical	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No. 6, pp. 337-342, June 2021.	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.10.6.337-342	
2.12	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Dao Xuan Hai,	2021	Adaptive Fuzzy Control for Autonomous Robot under Complex Environment	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No. 5, pp. 216-223, May 2021	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.10.5.216-223	
2.13	Hai N.D.X., Thinh N.T.	2021	Scalp Massage Therapy According to Symptoms Based on Vietnamese Traditional Medicine	Advances in Robotics, Automation and Data Analytics. iCITES 2020. Advances in Intelligent Systems and Computing, vol 1350. Springer, Cham	978-3-030-70916-7	https://doi.org/10.1007/978-3-030-70917-4_23	
2.14	Phan Thanh Phuc, Tuong Phuoc Tho, Nguyen Dao Xuan Hai, and Nguyen Truong Thinh	2021	Design of Adaptive Fuzzy Sliding Mode Controller for Mobile Robot	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, Vol. 10, No. 2, pp. 54-59, February 2021.	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.10.2.54-59	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
2.15	Nguyen Truong Thinh , Nguyen Dao Xuan Hai, and Tuong Phuoc Tho	2020	The Influential Role of Robot in Second Language Classes Based on Artificial Intelligence	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, vol.9, no. 9 (2020): 1306-1311.	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.9.9.1306-1311	
2.16	Nguyen Tran Thanh Phong, Luong Huu Thanh Nam, and Nguyen Truong Thinh	2020	Vietnamese Service Robot Based on Artificial Intelligence.	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, vol.9, no. 5 (2020): 701-708.	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.9.5.701-708	
2.17	Tai Duc Nguyen, Phuc Thanh Phan, and Thinh Truong Nguyen	2020	Design Dynamic Models for Cable Robot Spraying Pesticides in Agricultural Production	International Journal of Mechanical Engineering and Robotics Research, vol.9, no. 4 (2020): 516-520.	2278-0149	DOI: 10.18178/ijmerr.9.4.516-520	
2.18	Nguyen Truong Thinh , Nguyen Tan Viet Tuyen, and Dang Thai Son	2016	Gait of quadruped robot and interaction based on gesture recognition	Journal of Automation and Control Engineering 4, no. 1 (2016)	2301-3702	DOI: 10.12720/joace.4.1.53-58	
2.19	Nhat, Nguyen Le Quang, and Nguyen Truong Thinh .	2015	Development of the bending actuator with Nafion-Pt IPMC tube	In Advanced Materials Research, vol. 1119, pp. 251-257. Trans Tech Publications, 2015	1022-6680	DOI: 10.4028/www.scientific.net/AMR.1119.251	
2.20	Truong-Thinh Nguyen , Young-Soo Yang, and Jae-Woong Kim	2014	An artificial neural network system for heating-path prediction in induction heating process for concave curved surface forming	International journal of precision engineering and manufacturing 15, no. 2 (2014): 259-265.	2234-7593	DOI: 10.1007/s12541-014-0333-x	
2.21	Cuong, Trinh Duc, Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Truong Thinh	2013	A generalized approach on design and control methods synthesis of delta robot.	Research Notes in Information Science 13 (2013): 179-183.	2287-1934	DOI: 10.4156/rnis.vol13.36	
2.22	Nguyen Truong Thinh , and Trinh Duc Cuong.	2013	Approaching Fuzzy Logic in Fish Robot for Obstacle and Collision Avoidance Problem.	In Transaction on Control and Mechanical Systems 2, no. 1	2345-234X		

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
				(2013): 20-25.			
2.23	Nguyen Truong Thinh.	2012	A Study of Transverse Shrinkage and Vertical Displacement in Induction Triangle Heating.	In Advanced Materials Research, vol. 566, pp. 82-87. Trans Tech Publications, 2012	1022-6680	DOI: 10.4028/www.scientific.net/AMR.566.82	
2.24	Nguyen Truong Thinh	2012	Forming Complicated Surface in Shipyard Using Neural Network System.	In Advanced Materials Research, vol. 566, pp. 470-475. Trans Tech Publications, 2012	1022-6680	DOI: 10.1007/978-3-642-37374-9_92	
2.25	Sy Hung, Nguyen, Anh Tuan, Phan Doan, Nguyen Ngoc Phuong, and Nguyen Truong Thinh	2011	Flower Robot–A Product of Biomimetic Technology.	In Key Engineering Materials, vol. 467, pp. 2149-2154. Trans Tech Publications, 2011	1662-9795	DOI: 10.4028/www.scientific.net/KE M.467-469.2149	
2.26	Yang, Young-Soo, Truong-Thinh Nguyen , and Kang-Yul Bae.	2010	Prediction of Heating Line for Plate Forming in Induction Heating Process Using Artificial Neural Network	Journal of Welding and Joining 28, no. 4 (2010): 1-4	2466-2232	DOI: 10.5781/KWJS.2010.28.4.001	
3 Article(s) in other international journal							
3.1	P.Yeunyoungkul, C. Duantubrat, W. Duwong, S. Wongpanich, and N.T. Thinh	2020	Performance Evaluation Of The Semi-Automatic Cleaner For Split Type Air Conditioner.	Transactions of the TSME, Journal of Research and Applications in Mechanical Engineering, vol.8, no. 1 (2020):77-83	2229-2152	DOI: 10.14456/jrame.2020.9	
3.2	Phan Thanh Phuc, Nguyen Dao Xuan Hai, and Nguyen Truong Thinh.	2019	Design Adaptive Fuzzy Sliding Mode Controller for Pantograph Mechanism Apply to Massage Therapy Robot for Healthcare	Journal of Automation and Control Engineering 7, no. 1 (2019) : 13-23.	2301-3702	DOI: 10.18178/joace.7.1.13-23	
4 Article(s) in National scientific journal							
4.1	Ho Nguyen Anh Tuan, Pham Dang Dieu, Nguyen Dao Xuan Hai, Nguyen Truong Thinh , Le Gia Vinh	2021	ANTHROPOMETRIC IDENTIFICATION SYSTEM USING CONVOLUTION NEURAL NETWORK BASED ON REGION	Vietnam Medical Journal, Vol. 506, No. 1-2, 2021	1859-1868	https://doi.org/10.51298/vmj.v506i1-2.989	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
			PROPOSAL NETWORK				
4.2	Nguyễn Anh Quốc, Nguyễn Khắc Toàn, Nguyễn Trường Thịnh	2020	Thiết kế hệ thống phục hồi chức năng chi dựa trên thực tế tăng cường,	Tạp chí Cơ khí Việt Nam, số 8 năm 2020	2615-9910		
5	National/International Conference (s)						
5.1	Nguyen Minh Trieu and Nguyen Truong Thinh	2022	Determining Trajectories for Hair Wash and Head Massage Robot based on Artificial Neural Network	Proceedings of the 3rd International Conference on mobile computing and Sustainable informatics (ICMCSI 2022) Nepal, January 2022			
5.2	N. K. Toan, L. D. Thuan, L. B. Long and N. T. Thinh,	2021	Mechanical Design of Robot Head with Human-like Emotions	2021 21st International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), 2021, pp. 1720-1725		doi: 10.23919/ICCA S52745.2021.9 649916.	
5.3	N. T. Thinh, N. A. Quoc, N. V. Tam Toan and T. T. Luc	2021	Implementation of Rehabilitation Platform based on Augmented Reality Technology,	2021 21st International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), 2021, pp. 1926-1931		doi: 10.23919/ICCA S52745.2021.9 650059.	
5.4	Van Viet M., Thinh N.T., Sy L.	2020	Influence of Machining Parameters on the TPIF Formability for Aluminum Sheet at Room Temperature.	Proceedings of the 2nd Annual International Conference on Material, Machines and Methods for Sustainable Development (MMMS2020), Lecture Notes in Mechanical Engineering. Springer, Cham.		https://doi.org/10.1007/978-3-030-69610-8_33	
5.5	Ma Van Viet, Nguyen Truong Thinh, Le Van Sy and Svetlin	2020	Study on the formability by TPIF technology for aluminium sheet at room temperature	E3S Web of Conferences 207, 05005 (2020)			

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
	Antonov						
5.6	Nguyen Dao Xuan Hai and Nguyen Truong Thinh	2020	The Impact of AI on the Design of Reception Robot: A Case Study	In 7th International Conference on Artificial Intelligence and Applications (AIAP), pp. 19-27, 2020	978-1-925953-17-6	DOI: 10.5121/csit.2020.100302	
5.7	Nguyen Duc Thong, Nguyen Truong Thinh and Huynh Thanh Cong.	2019	Mango Sorting Mechanical System Combines Image Processing.	In 2019 IEEE 7th International Conference on Control, Mechatronics and Automation (ICCMA), pp. 333-341, 2019.	978-1-7281-3787-2	DOI: 10.1109/ICCMA.46720.2019.8988714	
5.8	Nguyen Duc Thong, Nguyen Truong Thinh , and Huynh Thanh Cong.	2019	Mango Classification System Uses Image Processing Technology and Artificial Intelligence	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 45-52, 2019.	978-1-7281-0524-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823119	
5.9	Nguyen Dao Xuan Hai, Luong Huu Thanh Nam, and Nguyen Truong Thinh	2019	Remote Healthcare for the Elderly, Patients by Tele-presence Robot.	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 506-510, 2019.	978-1-7281-0524-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823334	
5.10	Nguyen Duc Tai, and Nguyen Truong Thinh .	2019	Design of Cable Measuring System of a Robot Spraying Pesticides in Agricultural Farm	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 577-580, 2019.	978-1-7281-0524-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823505	
5.11	Phan Thanh Phuc, Nguyen Duc Tai, and Nguyen Truong Thinh .	2019	Applying Sliding Mode Control to Massage Robot Apply for Healthcare Therapy.	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 605-608, 2019.	978-1-7281-0524-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823456	
5.12	Duong Tan Dat, Nguyen Dao Xuan Hai, and Nguyen Truong Thinh	2019	Detection and Classification Defects on Exported Banana Leaves by Computer Vision	In 2019 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp.	978-1-7281-0524-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2019.8823097	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
				609-613, 2019			
5.13	Nguyen Tan Y, Le Thanh Son, Tran Quang Tuyen, Nguyen Huy Bich and Nguyen Truong Thinh.	2018	Study of Design and Manufacture for One-Line Rice Color Sorting Machine	In 2018 Machining, Materials and Mechanical Technologies (IC3MT), pp. 311-314, 2018.			
5.14	Duong, Tung Tuan, Dung Van Do, and Thinh Truong Nguyen.	2018	Research on Braking Force Distribution in Regenerative Braking System Apply to Conventional Vehicle.	n 2018 4th International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 48-52. IEEE, 2018.	978-1-5386-5127-8	DOI: 10.1109/GTSD.2018.8595456	
5.15	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Ngoc Phuong.	2018	Design and Development of “Pho” Vending Machine	In 2018 4th International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 365-369. IEEE, 2018.	978-1-5386-5127-8	DOI: 10.1109/GTSD.2018.8595669	
5.16	Nam, Luong Huu Thanh, Truong Cong Toai, Tran Kim Phong, and Nguyen Truong Thinh.	2018	Conceptual Design of Massage Robot Using in Healthcare Therapy.	In 2018 4th International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 63-67. IEEE, 2018.	978-1-5386-5127-8	DOI: 10.1109/GTSD.2018.8595531	
5.17	Phong, Nguyen Tran Thanh, Vo Hung Phat, Truong Cong Toai, and Nguyen Truong Thinh	2018	A Study of Predicting Human Points and Massage Therapy Lines Using Image Processing	In 2018 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 1-3. IEEE, 2018.	978-1-5386-6285-4	DOI: 10.1109/ICSSE.2018.8520142	
5.18	Tưởng Phước Thọ, và Nguyễn Trường Thịnh.	2018	Hệ thống phân loại lô hội bằng camera	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 5 (VCME-2018), pp. 1203-1210, 2018.	978-604-67-1103-2		
5.19	Tưởng Phước Thọ, Nguyễn Trường Thịnh , và	2018	Máy tách vỏ lá nha đam tự động	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc	978-604-67-		

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
	Nguyễn Ngọc Phương			về Cơ Khí lần thứ 5 (VCME-2018), pp. 1017-1025, 2018.	1103-2		
5.20	Luan, Phan Gia, Nguyen Thanh Tan, and Nguyen Truong Thinh.	2017	Estimation and Recognition of Motion Segmentation and Pose IMU-Based Human Motion Capture.	In International Conference on Robot Intelligence Technology and Applications, pp. 383-391. Springer, Cham, 2017	978-3-319-78451-9	DOI: 10.1007/978-3-319-78452-6_32	
5.21	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Truong Cong Toai.	2017	Robot supporting for deaf and less hearing people	In International Conference on Robot Intelligence Technology and Applications, pp. 283-289. Springer, Cham, 2017.	978-3-319-78451-9	https://doi.org/10.1007/978-3-319-78452-6_24	
5.22	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Thanh Tan	2017	Designing self-feeding system for increasing independence of elders and Parkinson people.	In 2017 17th International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), pp. 691-695. IEEE, 2017	978-89-93215-14-4	DOI: 10.23919/ICCAS.2017.8204317	
5.23	Nguyen Truong Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Tran Thi Thuy Nga	2017	Robot supporting for deaf and less hearing people.	In 2017 17th International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), pp. 889-892. IEEE, 2017	978-89-93215-14-4	DOI: 10.23919/ICCAS.2017.8204351	
5.24	Duong, Tung Tuan, Dung Van Do, and Thinh Truong Nguyen.	2017	Research on using PID algorithm to control simulation model of regenerative braking system based on driving cycles	In 2017 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 375-380. IEEE, 2017	978-1-5386-3422-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030900	
5.25	Kantharak, Kittiwad, Chaiporn Somboonchai, Nguyen Trong Tuan, and Nguyen	2017	Design and development of service robot based human-robot interaction (HRI).	In 2017 International Conference on System Science and Engineering	978-1-5386-3422-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030884	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
	Truong Thinh			(ICSSE), pp. 293-296. IEEE, 2017.			
5.26	Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Truong Thinh	2017	A study of Aloe vera peeling and dicing system	In 2017 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 44-47. IEEE, 2017	978-1-5386-3422-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030834	
5.27	Tho, Tuong Phuoc, and Nguyen Truong Thinh.	2017	Using ANFIS to predict picking position of the fruits sorting system.	In 2017 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 297-304. IEEE, 2017.	978-1-5386-3422-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030885	
5.28	Nguyen Truong Thinh , La Hoang Thang, and Tran Tan Thanh.	2017	Design strategies to improve self-feeding device-FedBot for Parkinson patients.	In 2017 International Conference on System Science and Engineering (ICSSE), pp. 1-6. IEEE, 2017.	978-1-5386-3422-6	DOI: 10.1109/ICSSE.2017.8030825	
5.29	Tuong Phuoc Tho, Nguyen Truong Thinh , and Nguyen Huy Bich.	2016	Design and Development of the Vision Sorting System.	In 2016 3rd International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 217-223. IEEE, 2016	978-1-5090-3638-7	DOI: 10.1109/GTSD.2016.57	
5.30	Le Phan Hung, Tran Tuyen Quyen, and Nguyen Truong Thinh.	2016	Research and Applying Computer Vision for Controlling the School of Fish Robots Using Swarm Model.	In 2016 3rd International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 212-216. IEEE, 2016.	978-1-5090-3638-7	DOI: 10.1109/GTSD.2016.56	
5.31	Le Phan Hung, Nguyen Truong Thinh , and Tuong Phuoc Tho.	2016	Kinematic Analysis and Development of Five-Axis Milling Machine Based on Parallel Mechanisms.	In 2016 3rd International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 145-154. IEEE, 2016.	978-1-5090-3638-7	DOI: 10.1109/GTSD.2016.42	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
5.32	Nguyen Truong Thinh , Nguyen Trong Tuan, and Le Phan Hung.	2016	Predictive Controller for Mobile Robot Based on Fuzzy Logic	In 2016 3rd International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 141-144. IEEE, 2016.	978-1-5090-3638-7	DOI: 10.1109/GTSD.2016.41	
5.33	Phan Cong Binh, and Nguyen Truong Thinh .	2016	Application of Dielectric Electro Active Polymer Material in Ocean Wave Energy Converter Systems	Hội Nghị Toàn Quốc lần thứ 8 về Cơ Điện Tử (VCM-2016), pp. 545-550, 2016.	978-604-913-503-3		
5.34	Nguyễn Ngọc Phương, Nguyễn Trường Thịnh , và Lê Phan Hưng	2016	Ứng Dụng Bộ Điều Khiển Mờ Fuzzy Logic trong Hệ Thống DCS BlueLine cho Điều Khiển Cánh Hướng Gió Turbine Khí.	Hội Nghị Toàn Quốc lần thứ 8 về Cơ Điện Tử (VCM-2016), pp. 758-763, 2016.	978-604-913-503-3		
5.35	Tho, Tuong Phuoc, Nguyen Truong Thinh , Nguyen Trong Tuan, and Ma Ngoc Thanh Nhan.	2015	Solving inverse kinematics of delta robot using ANFIS	In 2015 15th International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), pp. 790-795. IEEE, 2015.	978-8-9932-1508-3	DOI: 10.1109/ICCAS.2015.7364728	
5.36	Tho, Tuong Phuoc, and Nguyen Truong Thinh .	2015	Design and development of the sorting system based on robot.	In 2015 15th International Conference on Control, Automation and Systems (ICCAS), pp. 1639-1644. IEEE, 2015.	978-8-9932-1508-3	DOI: 10.1109/ICCAS.2015.7364620	
5.37	Dương Tuấn Tùng, Đỗ Văn Dũng, Nguyễn Trường Thịnh , và Huỳnh Hữu Phúc.	2015	Nghiên Cứu Thiết Kế và Mô Phỏng Động Lực Học Bộ Thu Hồi Năng Lượng Từ Hệ Thống Phanh trên Ô Tô.	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 1, pp. 332-340, 2015.			
5.38	Dương Tuấn Tùng, Đỗ Văn Dũng, Nguyễn Trường Thịnh , và Huỳnh Hữu Phúc	2015	Một Nghiên Cứu Thực Nghiệm Bộ Thu Hồi Năng Lượng Tái Tạo Khí Phanh Áp Dụng cho Xe Ô Tô có Kiểu Hệ Thống Truyền Lực Truyền Thống	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 1, pp. 341-348, 2015.			

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
5.39	Nguyễn Trường Thịnh , Nguyễn Ngọc Phương, và Nguyễn Trọng Tuấn.	2015	Hoạch Định Quỹ Đạo Đi Bộ cho Robot Hai Chân.	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 2, pp. 3-12, 2015.			
5.40	Nguyễn Trọng Tuấn, và Nguyễn Trường Thịnh	2015	Thiết Kế Robot Phục Vụ cho Việc Cắt Cỏ Nền	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 2, pp. 13-22, 2015.			
5.41	Lê Phan Hưng, và Nguyễn Trường Thịnh.	2015	Mô Hình Động Học Lái và Phương Pháp Điều Khiển Kết Hợp trên Xe Tự Hành	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 2, pp. 30-38, 2015.			
5.42	Lê Phan Hưng, và Nguyễn Trường Thịnh	2015	Tiên Đoán Chuyển Động Khối U Phổi Dựa trên Giải Thuật NLMS.	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 2, pp. 39-48, 2015.			
5.43	Tướng Phước Thọ, Nguyễn Trường Thịnh , và Nguyễn Ngọc Phương.	2015	Thiết Kế Chế Tạo Robot Tạo Hình Đa Chiều	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 2, pp. 188-197, 2015.			
5.44	Nguyễn Trường Thịnh , và Tướng Phước Thọ.	2015	Hệ Thống Mô Phỏng Chuyển Động trong Môi Trường Thực Tế Ảo.	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 2, pp. 207-216, 2015.			
5.45	Nguyễn Trường Thịnh , Tướng Phước Thọ, và Nguyễn Ngọc Phương.	2015	Nghiên Cứu Thiết Kế Chế Tạo Robot Tiếp Tân	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 4 (VCME-2015), tập 2, pp. 217-224, 2015.			
5.46	Minh-Khai Nguyen, Truong-	2014	A High Boosted Inverter Based on Switched-	In 2014 2nd International	978-604-		

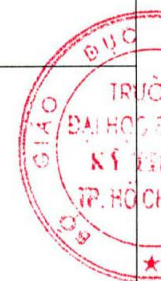
Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
	Thinh Nguyen, Ngoc-Phuong Nguyen, Hieu-Giang Le, Cheol Choi and Youong-Cheol Lim.		Inductor Structure for Photovoltaic Applications.	Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 228-233. IEEE, 2014.	2817-8		
5.47	Duong Tuan Tung, Do Van Dzung, and Nguyen Truong Thinh .	2014	An Overview of Research and Proposed an Experiment Model of Regenerative Braking System Applied to Conventional Vehicles.	In 2014 2nd International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 286-291. IEEE, 2014.	978-604-2817-8		
5.48	Trinh Ngoc Tien, Nguyen Truong-Thinh , and Nguyen Ngoc Phuong.	2014	Applications of Numerical Analysis for Designing the Multifunction Wheelchair.	In 2014 2nd International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 209-216. IEEE, 2014.	978-604-2817-8		
5.49	Duong Thanh Tung, Nguyen Truong Thinh , and Tuong Phuoc Tho.	2014	Position Prediction Delta Parallel Robot Sing Anfis.	In 2014 2nd International Conference on Green Technology and Sustainable Development (GTSD), pp. 199-208. IEEE, 2014.	978-604-2817-8		
5.50	Nguyen Truong Thinh , and Dang Tri Dung.	2014	Adaptive Neuro-Fuzzy Control for Ionic Polymer Metal Composite Actuators.	In Robot Intelligence Technology and Applications 2, pp. 939-947. Springer, Cham, 2014.	2194-5357	DOI: 10.1007/978-3-319-05582-4_82	
5.51	Tho, Tuong Phuoc, and Nguyen Truong Thinh .	2014	Analysis of kinematics and dynamics of 4-DOF Delta parallel robot.	In Robot Intelligence Technology and Applications 2, pp. 901-910. Springer, Cham, 2014	2194-5357	DOI: 10.1007/978-3-319-05582-4_79	
5.52	Cuong, Trinh Duc, Tuong Phuoc Tho, and Nguyen Truong Thinh	2014	A generalized approach on design and control methods synthesis of delta robot.	In 2013 8th International Conference on Information Processing,	978-1-4503-1783-2		

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
				Management and Intelligent Information Technology (ICIPM, ICIP), pp. 673-677. IEEE, 2014.			
5.53	Dang Tri Dung, and Nguyen Truong Thinh.	2013	Controlling of 5 DOF Manipulator Based on Tele-operation	In 2013 8th International Conference on Computing and Convergence Technology (ICCCT), pp. 205-207, 2013.			
5.54	Nguyen Truong-Thinh , Tuong Phuoc Tho, and Trinh Duc Cuong.	2013	Forming Complicated Surface in Shipyard Using Neural Network System.	In Robot Intelligence Technology and Applications 2012, pp. 951-959. Springer, Berlin, Heidelberg, 2013.	978-3-642-37374-9		
5.55	Kim-Tien, Nguyen, Nguyen Truong-Thinh , and Trinh Duc Cuong	2013	A method for controlling wheelchair using hand gesture recognition.	In Robot Intelligence Technology and Applications 2012, pp. 961-970. Springer, Berlin, Heidelberg, 2013.	978-3-642-37374-9	DOI: 10.1007/978-3-642-37374-9_93	
5.56	Le Hung, Phan, Trinh Duc Cuong, and Nguyen Truong Thinh	2013	Control for Smart Transportation Vehicle Based on Dynamic Model.	In Robot Intelligence Technology and Applications 2012, pp. 993-1001. Springer, Berlin, Heidelberg, 2013	978-3-642-37374-9	DOI: 10.1007/978-3-642-37374-9_96	
5.57	Trịnh Đức Cường, Nguyễn Trường Thịnh , và Tào Quang Bằng.	2013	Thiết Kế và Chế Tạo Xe Lăn Đa Chức Năng	Hội Nghị Khoa Học và Công Nghệ Toàn Quốc về Cơ Khí lần thứ 3 (VCME-2013), 2013.			
5.58	Đặng Trái Dũng, và Nguyễn Trường Thịnh.	2012	Phát Triển Giải Thuật Điều Khiển và Tránh Vật Cản Dành cho Robot Sáu Chân	Hội nghị Cơ Điện Tử Toàn Quốc lần thứ 6 (VCM-2012), pp. 386-392, 2012.			

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
5.59	Trần Tuyết Quyên, và Nguyễn Trường Thịnh	2012	Phát Triển Robot Giám Sát Đường Ống Thoát Nước	Hội nghị Cơ Điện Tử Toàn Quốc lần thứ 6 (VCM-2012), pp. 475-481, 2012.			
5.60	Lê Quốc Việt, Trịnh Đức Cường, và Nguyễn Trường Thịnh.	2012	Thiết Kế Hệ Thống Nhận Dạng và Trả Tiền Giấy Việt Nam Sử Dụng trong Máy Bán Hàng Tự Động.	Hội nghị Cơ Điện Tử Toàn Quốc lần thứ 6 (VCM-2012), pp. 628-635, 2012.			
5.61	Tường Phước Thọ, Trịnh Đức Cường, và Nguyễn Trường Thịnh.	2012	Tiếp Cận Khái Quát về Thiết Kế Cơ Khí và Tổng Hợp Phương Pháp Điều Khiển cho Delta Robot	Hội nghị Cơ Điện Tử Toàn Quốc lần thứ 6 (VCM-2012), pp. 636-642, 2012.			
5.62	Phuc, Nguyen Dang, and Nguyen Truong Thinh.	2011	A solution of obstacle collision avoidance for robotic fish based on fuzzy systems	In 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics, pp. 1707-1711. IEEE, 2011.	978-1-4577-2137-3	DOI: 10.1109/ROBIO.2011.6181535	
5.63	Nguyen Truong-Thinh, Nguyen Ngoc-Phuong, and Tuong Phuoc-Tho.	2011	A study of pipe-cleaning and inspection robot	In 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics, pp. 2593-2598. IEEE, 2011.	978-1-4577-2137-3	DOI: 10.1109/ROBIO.2011.6181695	
5.64	Nguyen Truong-Thinh, and Nguyen Ngoc-Phuong	2011	Design and development of continuum structure for robotic flower.	In 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics, pp. 118-123. IEEE, 2011.	978-1-4577-2137-3	DOI: 10.1109/ROBIO.2011.6181272	
5.65	Minh-Nhat, Dang, and Nguyen Truong-Thinh.	2011	Development of the simultaneous mapping system for the robotic fish.	In 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics, pp. 1702-1706. IEEE, 2011.	978-1-4577-2137-3	DOI: 10.1109/ROBIO.2011.6181534	
5.66	Minh-Thuan, Le, Nguyen Truong-Thinh, and Nguyen Ngoc-Phuong.	2011	Study of artificial fish bladder system for robot fish.	In 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics, pp. 2126-2130. IEEE, 2011.	978-1-4577-2137-3	DOI: 10.1109/ROBIO.2011.6181606	

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
5.67	Kim-Tien, Nguyen, and Nguyen Truong-Thinh .	2011	Using Electrooculogram and Electromyogram for powered wheelchair	In 2011 IEEE International Conference on Robotics and Biomimetics, pp. 1585-1590. IEEE, 2011.	978-1-4577-2137-3	DOI: 10.1109/ROBIO.2011.6181515	
5.68	Nguyen Truong-Thinh , Ngoc-Phuong Nguyen, and Minh-Nhat Dang.	2011	Swimming of robotic fish based biologically-inspired approach.	In 2011 11th International Conference on Control, Automation and Systems, pp. 625-630. ICCAS, 2011.	2093-7121		
5.69	Truong, Nguyen-Vu, Ka Wai Lee, and Truong-Thinh Nguyen .	2011	Development of virtual control engineering experiments	In 2011 11th International Conference on Control, Automation and Systems, pp. 680-685. ICCAS, 2011.	2093-7121		
5.70	Truong-Thinh Nguyen , and Young-Soo Yang.	2011	Using Artificial Neural Network to predict locations of Induction Heating Lines in forming process	In 2011 11th International Conference on Control, Automation and Systems, pp. 800-805. ICCAS, 2011.	2093-7121		
5.71	Nguyen Truong-Thinh , Ngoc-Phuong Nguyen, and Tuong Phuoc Tho.	2011	Using image processing to control traffic flow based on robot.	In 2011 11th International Conference on Control, Automation and Systems, pp. 828-832. ICCAS, 2011.	2093-7121		
5.72	Nguyen Dang Phuc, Nguyen Truong Thinh , and Nguyen Ngoc Phuong.	2011	A Solution of Obstacle Collision Avoidance for Robotic Fish Based on Fuzzy Systems.	Hội nghị toàn quốc về Điều khiển và Tự động hoá (VCCA-2011), pp. 289-294, 2011.	978-604-911-020-7		
5.73	Nguyen Truong-Thinh , Nguyen Ngoc-Phuong, and Dang Minh-Nhat.	2011	Autonomous Inspection with Multi-Link Robotic Fish	Hội nghị toàn quốc về Điều khiển và Tự động hoá (VCCA-2011), pp. 282-288, 2011.	978-604-911-020-7		

Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
5.74	Le Minh-Thuan, Nguyen Truong Thinh , and Nguyen Ngoc-Phuong.	2011	Study of Artificial Fish Bladder System for Robot Fish.	Hội nghị toàn quốc về Điều khiển và Tự động hoá (VCCA-2011), pp. 276-281, 2011	978-604-911-020-7		
5.75	Trần Phương Nam, Nguyễn Trường Thịnh , và Nguyễn Ngọc Phương.	2011	Phát Triển Robot Kiểm Tra và Vệ Sinh Đường Ống.	Hội nghị toàn quốc về Điều khiển và Tự động hoá (VCCA-2011), pp. 263-268, 2011.	978-604-911-020-7		
5.76	Tường Phước Thọ, Nguyễn Trường Thịnh, và Nguyễn Ngọc Phương.	2010	Nghiên Cứu và Phát Triển Robot Dạng Người Điều Khiển Giao Thông.	Hội nghị toàn quốc lần thứ 5 về Cơ Điện Tử (VCM-2010), pp. 188-192, 2010.			
5.77	Phan Doan Anh Tuan, Nguyen Ngoc-Phuong, and Nguyen Truong Thinh.	2010	Flower Robot - Using Tendon Mechanisms	Hội nghị toàn quốc lần thứ 5 về Cơ Điện Tử (VCM-2010), pp. 207-212, 2010.			
5.78	Nguyen Truong Thinh, Nguyen Ngoc Phuong, and Tuong Phuoc Tho.	2010	Using Neural Network to Predict the Heating-Line Paths in Induction Heating Process.	Hội nghị toàn quốc lần thứ 5 về Cơ Điện Tử (VCM-2010), pp. 303-308, 2010.			
5.79	Phan Thi Thu Thuy, Nguyen Ngoc Phuong, and Nguyen Truong Thinh.	2010	Optimized Offset Algorithm for Laser-aided Direct Metal Tooling.	Hội nghị toàn quốc lần thứ 5 về Cơ Điện Tử (VCM-2010), pp. 344-351, 2010.			
5.80	Truong-Thinh Nguyen, and Young-Soo Yang.	2009	Using Neural Network for predicting induction-heating paths in shipyard.	In 2009 International Conference on Computer Technology and Development, vol. 2, pp. 134-138. IEEE, 2009.	978-0-7695-3892-1	DOI: 10.1109/ICCTD.2009.136	
5.81	Truong-Thinh Nguyen, Young-Soo Yang, and Il-Kwon Oh.	2009	Position control of ionic polymer metal composite actuator based on neuro-fuzzy system.	In Second International Conference on Smart Materials and anotechnology in Engineering, vol. 7493, p. 74933I. International Society for Optics and Photonics,	ISSN: 0277-786X ISBN: 9780819478047	DOI: 10.1117/12.841855	



Thứ tự	Tác giả	Năm	Bài báo	Tên tạp chí / hội nghị/nhà xuất bản/số xuất bản số trang	ISSN/ ISBN	Doi/ Link	Loại tạp chí
				2009.			
	Nguyễn Trường Thịnh, và Trần Tuyết Quyên.	2018	"Nghiên Cứu Đặc Tính Mo Cau Phục Vụ Quá Trình Định Hình Nhiệt trong Sản Xuất Chén Đĩa."	Tạp Chí Cơ Khí Việt Nam, no. 8 (2018): 51-56.	ISSN: 0866 - 7056		Tạp chí Trong Nước Danh mục hội đồng GS: 0.5đ
	Tưởng Phước Thọ, Nguyễn Trường Thịnh , và Nguyễn Ngọc Phương.	2011	Nhận Dạng và Đếm Phương Tiện trong Hệ Thống Cảnh Báo và Điều Khiển Giao Thông Dựa vào Phương Pháp Xử Lý Ảnh."	Tạp Chí Khoa Học Giáo Dục Kỹ Thuật Đại Học Sư Phạm Kỹ Thuật Thành Phố Hồ Chí Minh, số. 19 (2011): 72-83.			Tạp chí Trong Nước Danh mục hội đồng GS: 0.5đ
	Tưởng Phước Thọ, Nguyễn Trường Thịnh , và Nguyễn Ngọc Phương.	2011	"Giám Sát và Điều Khiển Hệ Thống Đóng Gói Sản Phẩm Dạng Ly bằng Máy Tính."	Tạp Chí Cơ Khí Việt Nam, số. 7 (07/2011): 40-44.			Tạp chí Trong Nước Danh mục hội đồng GS: 0.5đ
	Nguyễn Trường Thịnh , Nguyễn Ngọc Phương, Bùi Tuấn Anh và Tưởng Phước Thọ.	2011	"Thiết Kế và Chế Tạo Máy Biến Dạng Thép Tấm Dựa trên Nguyên Lý Cảm Ứng Điện Từ."	Tạp Chí Cơ Khí Việt Nam, số. 7 (07/2011): 53-59.			Tạp chí Trong Nước Danh mục hội đồng GS: 0.5đ

3.2 Giải thưởng về nghiên cứu khoa học trong và ngoài nước (nếu có):

- Hướng dẫn sinh viên đạt giải Nhì "Sinh viên nghiên cứu khoa học" năm 2005 - Bộ Giáo dục và Đào tạo
- Đạt giải ba Hội thi sáng tạo kỹ thuật TPHCM năm 2009 - Ủy ban Nhân Dân TPHCM
- Đạt giải ba "Giải thưởng Sáng tạo kỹ thuật TPHCM năm 2010" - Ủy ban Nhân Dân TPHCM
- Hướng dẫn sinh viên thực hiện đề tài Đạt giải Nhất Giải thưởng "Tài năng khoa học trẻ Việt Nam" năm 2012 - Bộ trưởng bộ Giáo dục và Đào tạo
- Hướng dẫn sinh viên thực hiện đề tài nghiên cứu khoa học đạt Giải Nhất Giải thưởng "Sinh viên nghiên cứu khoa học" năm 2017 - Bộ Giáo dục và Đào tạo
- Đã có thành tích hướng dẫn sinh viên đạt Giải Nhất trong Giải thưởng Sinh viên

Nghiên cứu khoa học Eureka năm 2018 - Giám đốc ĐHQGTPHCM

- Đã hướng dẫn sinh viên có đề tài đạt Giải Nhì, Giải thưởng "Sinh viên nghiên cứu khoa học" năm 2019 - Bộ Giáo dục và Đào tạo

- Đã hướng dẫn sinh viên có đề tài đạt Giải Nhất, Giải thưởng "Sinh viên nghiên cứu khoa học" năm 2019 - Bộ Giáo dục và Đào tạo

- Hướng dẫn sinh viên đạt giải Ba Giải thưởng sinh viên Nghiên Cứu Khoa Học Eureka lần 21 năm 2019 - Ban Chấp Hành Đoàn TNCSHCM TPHCM

3.3. Các thông tin về chỉ số định danh ORCID, hồ sơ Google scholar, H-index, số lượt trích dẫn (nếu có):

Hồ sơ Google scholar:

<https://scholar.google.com.vn/citations?user=b-Bwz9UAAAAJ&hl=vi&oi=ao>

	Tất cả	Từ 2016
Trích dẫn	348	235
h-index	9	8
i10-index	9	6

3.4. Ngoại ngữ

- Ngoại ngữ thành thạo phục vụ công tác chuyên môn: Anh.

- Mức độ giao tiếp bằng tiếng Anh: Giao tiếp, Đọc tham khảo tài liệu chuyên ngành.

Tôi xin cam đoan những điều khai trên là đúng sự thật, nếu sai tôi xin hoàn toàn chịu trách nhiệm trước pháp luật.

Tp Hồ Chí Minh, ngày 18 tháng 05 năm 2022

NGƯỜI KHAI

Nguyễn Trường Thịnh

